

Н. С. Анофрикова, Е. В. Гуреева

**НЕСТАЦИОНАРНЫЕ БЕЗМОМЕНТНЫЕ ВОЛНЫ
В НАСЛЕДСТВЕННО-УПРУГОЙ ЦИЛИНДРИЧЕСКОЙ ОБОЛОЧКЕ**

Рассмотрим осесимметричную задачу о действии ударно приложенного нормального усилия на торец наследственно-упругой цилиндрической оболочки, материал которой обладает свойством упругого объемного расширения. Здесь основной вклад (по интенсивности напряжений и деформаций) вносит безмоментная составляющая по теории Кирхгофа-Лява. Уравнения этой составляющей выводятся из трехмерных уравнений наследственной теории упругости с помощью асимптотического интегрирования и, в случае цилиндрической оболочки, имеют вид

$$\begin{aligned} \frac{\partial T_1}{\partial \alpha} - 2\rho h \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} &= 0, \\ \frac{T_2}{R} - 2\rho h \frac{\partial^2 w}{\partial t^2} &= 0, \\ 2Eh \left(1 - \Gamma^*\right) \left(\frac{\partial u}{\partial \alpha}\right) &= T_1 + \left[\nu + \frac{1-2\nu}{2} \Gamma^*\right] T_2, \\ 2Eh \left(1 - \Gamma^*\right) \left(-\frac{w}{R}\right) &= T_2 + \left[\nu + \frac{1-2\nu}{2} \Gamma^*\right] T_1, \end{aligned} \tag{1}$$

где T_i – нормальные усилия, u – тангенциальное перемещение, w – прогиб срединной поверхности оболочки, α – координата вдоль образующей срединной поверхности цилиндра, t – время, R – радиус срединной поверхности цилиндра, h – полутолщина, E, ν – мгновенные значения модуля Юнга и коэффициента Пуассона, ρ – плотность материала.

Рассмотрим случай, когда оператор Γ^* определяется как интегральный оператор Вольтерра, ядром которого служит дробно-экспоненциальная функция $\mathcal{E}_{-1/2}(-\beta, t)$ [1], то есть

$$\Gamma^* f(t) = k \int_0^t \mathcal{E}_{-1/2}(-\beta, t-t_*) f(t_*) dt_*, \quad (2)$$

где k, β – параметры материала.

Граничные условия на торце $\alpha = 0$, соответствующие рассматриваемому типу воздействия, возьмем в виде:

$$T_1 = 2hIH(t), w = 0, \quad (3)$$

где I – амплитуда, $H(t)$ – функция Хевисайда.

Начальные условия:

$$u = \frac{\partial u}{\partial t} = w = \frac{\partial w}{\partial t} = 0 \text{ при } t = 0. \quad (4)$$

Перейдем в уравнениях (1), граничных условиях (3) и начальных условиях (4) к безразмерным переменным

$$\xi = \frac{\alpha}{R}, \quad \tau = \frac{tc_3}{R} \quad (5)$$

и к безразмерным параметрам

$$k = \sqrt{\frac{c_3}{R}} k^*, \quad \beta = \sqrt{\frac{c_3}{R}} \beta^*, \quad (6)$$

где $c_3 = \sqrt{\frac{E}{\rho(1-\nu^2)}}$ – мгновенная скорость двумерной продольной волны.

Также введем безразмерные усилия и перемещения

$$T_i = \frac{2Eh}{1-\nu^2} T_i^*, \quad u = Ru^*, \quad w = R w^*. \quad (7)$$

В результате система (1) примет вид

$$\frac{\partial T_1^*}{\partial \xi} - \frac{\partial^2 u^*}{\partial \tau^2} = 0,$$

$$T_2^* - \frac{\partial^2 w^*}{\partial \tau^2} = 0,$$

$$\begin{aligned} & (1-\nu) \left(\frac{\partial u^*}{\partial \xi} - k^* \beta^{*2} \int_0^\tau \mathcal{E}_{-1/2}(-1, \beta^{*2}(\tau-\tau^*)) \frac{\partial u^*(\tau^*)}{\partial \xi} d\tau^* \right) = \\ & = T_1^* - \left(\nu T_2^* + \frac{1-2\nu}{2} k^* \beta^{*2} \int_0^\tau \mathcal{E}_{-1/2}(-1, \beta^{*2}(\tau-\tau^*)) T_2^*(\tau^*) d\tau^* \right), \\ & - (1-\nu) \left(w^* - k^* \beta^{*2} \int_0^\tau \mathcal{E}_{-1/2}(-1, \beta^{*2}(\tau-\tau^*)) w^*(\tau^*) d\tau^* \right) = \\ & = T_2^* - \left(\nu T_1^* + \frac{1-2\nu}{2} k^* \beta^{*2} \int_0^\tau \mathcal{E}_{-1/2}(-1, \beta^{*2}(\tau-\tau^*)) T_1^*(\tau^*) d\tau^* \right). \end{aligned} \quad (8)$$

Граничные условия на торце $\xi = 0$ запишутся в виде

$$T_1^* = I^* H(\tau), w^* = 0, \quad (9)$$

$$\text{где } I^* = \frac{I(1-\nu^2)}{E}.$$

Начальные условия:

$$u^* = \frac{\partial u^*}{\partial \tau} = w^* = \frac{\partial w^*}{\partial \tau} = 0 \text{ при } \tau = 0. \quad (10)$$

Применим к решению уравнений (8) интегральное преобразование Лапласа по переменной τ . В результате получим следующее уравнение для нахождения изображения перемещения u^{*L} :

$$\frac{d^2 u^{*L}}{d\xi^2} - \lambda^2 u^{*L} = 0, \quad (11)$$

$$\text{где } \lambda = \sqrt{\frac{s^2(E_L + s^2(1-\nu_L^2))}{E_L(E_L + s^2)}}, E_L = 1 - \frac{k^*}{s^{1/2} + \beta^*}, \nu_L = \nu + \frac{1-2\nu}{2} \frac{k^*}{s^{1/2} + \beta^*},$$

s – параметр интегрального преобразования.

Тогда решение для изображения продольного усилия T_1^{*L} с учетом (9) запишется в форме

$$T_1^{*L} = \frac{I^*}{s} e^{-\lambda\xi}. \quad (12)$$

Оригинал изображения (12) будем искать аналитически, раскладывая его в ряд по отрицательным степеням параметра преобразования, оставляя в степени экспоненты слагаемые с множителями $s, s^{1/2}, s^0$. Воспользуемся теоремой запаздывания и формулой обратного перехода [2]

$$\frac{1}{s^{1+n/2}} e^{-l\sqrt{s}} \Rightarrow (4\tau)^{n/2} i^n \operatorname{erfc} \frac{l}{2\sqrt{\tau}} \quad (n=0,1,2,\dots, l \geq 0), \quad (13)$$

где $i^n \operatorname{erfc} z$ – кратные интегралы вероятностей.

Окончательное решение в оригиналах имеет вид

$$T_1^* = I^* e^{-B\xi} \left[i^0 \operatorname{erfc} \frac{A\xi}{2\sqrt{\tau-\xi}} - \xi C 2\sqrt{\tau-\xi} i^1 \operatorname{erfc} \frac{A\xi}{2\sqrt{\tau-\xi}} + \dots \right] H(\tau-\xi), \quad (14)$$

$$\text{где } A = \frac{k^* a}{2}, B = \frac{k^*}{8} [4a(k^* - \beta^*) - 4k^* b - k^* a^2],$$

$$C = \frac{k^*}{16} [4a(k^* - \beta^*)(2(k^* - \beta^*) - k^*a) - 4k^*b(2(k^* - 2\beta^*) - k^*a) + k^{*2}a^3],$$

$$a = \frac{(1 - \nu + \nu^2)}{1 - \nu^2}, \quad b = \frac{(1 - 2\nu)^2}{4(1 - \nu^2)}.$$

БИБЛИОГРАФИЧЕСКИЙ СПИСОК

1. Работнов Ю.Н. Элементы наследственной механики твердых тел М., 1974.
2. Справочник по специальным функциям с формулами, графиками и таблицами. М., 1979.

УДК 539.3

А. А. Барышев

ЧИСЛЕННОЕ ОПРЕДЕЛЕНИЕ НАПРЯЖЁННО-ДЕФОРМИРОВАННОГО СОСТОЯНИЯ И ТЕМПЕРАТУРНОГО ПОЛЯ ВЯЗКОУПРУГОЙ ПРЯМОУГОЛЬНОЙ ПЛАСТИНЫ ПРИ ВИБРАЦИОННОМ ИЗГИБЕ С УЧЕТОМ ПОПЕРЕЧНЫХ СДВИГОВ И ИНЕРЦИИ ВРАЩЕНИЯ

Полная система разрешающих уравнений для определения напряжённо-деформированного состояния (НДС) и температурного поля вязкоупругой прямоугольной пластины при вибрационном изгибе, учитывающая поперечные сдвиги и инерцию вращения, получена авторами статьи [1]. В этой статье приводятся численные значения максимумов основных характеристик НДС и температуры саморазогрева для различных способов закрепления краев пластины.

Интенсивность нагрузки, распределенной по грани $\zeta = -1/2$, полагается следующей:

$$q(\xi, \eta, t) = q_0 \sin \pi \xi \sin \pi \eta \cos \omega t. \quad (1)$$

В силу малости толщины пластинки теплообменом через ее края пренебрегаем, то есть считаем, что края теплоизолированы:

$$\text{при } \xi=0, \xi=1 \quad \frac{\partial T}{\partial \xi} = 0; \quad \text{при } \eta=0, \eta=1 \quad \frac{\partial T}{\partial \eta} = 0,$$

а на лицевых поверхностях выполняются следующие граничные условия:

$$\text{при } \zeta = \mp 1/2 \quad l_k \frac{\partial T}{\partial \zeta} = \pm T \quad (k=1,2).$$

С помощью методики, основанной на использовании метода сплайн-коллокаций [2, 3], поиск решения двумерной краевой задачи для определе-