

Ю. О. Растегаев

ВЛИЯНИЕ ГЕОМЕТРИЧЕСКИХ ПАРАМЕТРОВ НА ВЕЛИЧИНУ ВЫХОДНОГО СИГНАЛА ПЬЕЗОГИРОСКОПА

Рассматривается модель устройства для измерения угловых скоростей подвижного объекта [1], состоящая из двух ортогональных пьезопластин и присоединенной к ним массы. Упругие волны, возбуждаемые в одной из пьезопластин переменным током, вызывают колебания присоединенной массы. Кориолисовы силы, обусловленные переносным вращением устройства, создают переменное давление на вторую пластину. Возбуждаемый в ней ток зависит от величины угловой скорости переносного вращения. Математическая модель [1] расширена для случая различных площадей и толщин первой и второй пьезопластин. Приведены зависимости выходного тока от частоты возбуждаемых колебаний, зависимости от отношения толщин первой и второй пьезопластин, отношения площадей пьезопластин, присоединенной массы и от линейных размеров устройства.

В модели [1] площади A_1, A_2 и толщины δ_1, δ_2 пьезопластин считались равными.

Представлена расширенная модель пьезогироскопа, учитывающая различные площади и толщины первой и второй пьезопластин. В частности была получена формула выходного тока

$$I(t) = \left(A_2 \frac{c}{\delta_2} e_{33} \right) \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial u_2(\delta_2, t)}{\partial x_2} \right) - \left(A_2 \frac{c}{\delta_2} \frac{\epsilon_{33}}{d_{33}} \right) \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial \psi_2(\delta_2, t)}{\partial x_2} \right). \quad (1)$$

Параметры

$$\delta = \frac{\delta_1}{\delta_2}, A = \frac{A_1}{A_2} \quad (2)$$

входят в зависимость (1) в виде соотношений, выражающих перемещение слоев пьезопластины u_i для случая гармонического внешнего воздействия

$$u_i(x_i, t) = \xi_i(x_i) \cos \beta t + \eta_i(x_i) \sin \beta t, i = 1, 2, \quad (3)$$

$$\xi_i(x_i) = 2 \cdot \text{Im}(jC_i \text{sh} \gamma x_i), \eta_i(x_i) = 2 \cdot \text{Re}(jC_i \text{sh} \gamma x_i), i = 1, 2, \quad (4)$$

где коэффициенты C_i , P_i и Q_i выражаются следующим образом:

$$C_1 = \frac{jP_2}{P_1P_2 - Q_1Q_2} \cdot \frac{(1 - k_{33}^2)U_0}{2}, C_2 = \frac{Q_1}{P_1P_2 - Q_1Q_2} \cdot \frac{(1 - k_{33}^2)U_0}{2}, \quad (5)$$

$$P_1 = \gamma \operatorname{ch} \gamma \delta - k_{33}^2 \operatorname{sh} \gamma \delta - m(1 - k_{33}^2) \beta^2 \operatorname{sh} \gamma \delta,$$

$$P_2 = \gamma \operatorname{ch} \gamma - k_{33}^2 \operatorname{sh} \gamma - Am(1 - k_{33}^2) \beta^2 \operatorname{sh} \gamma, \quad (6)$$

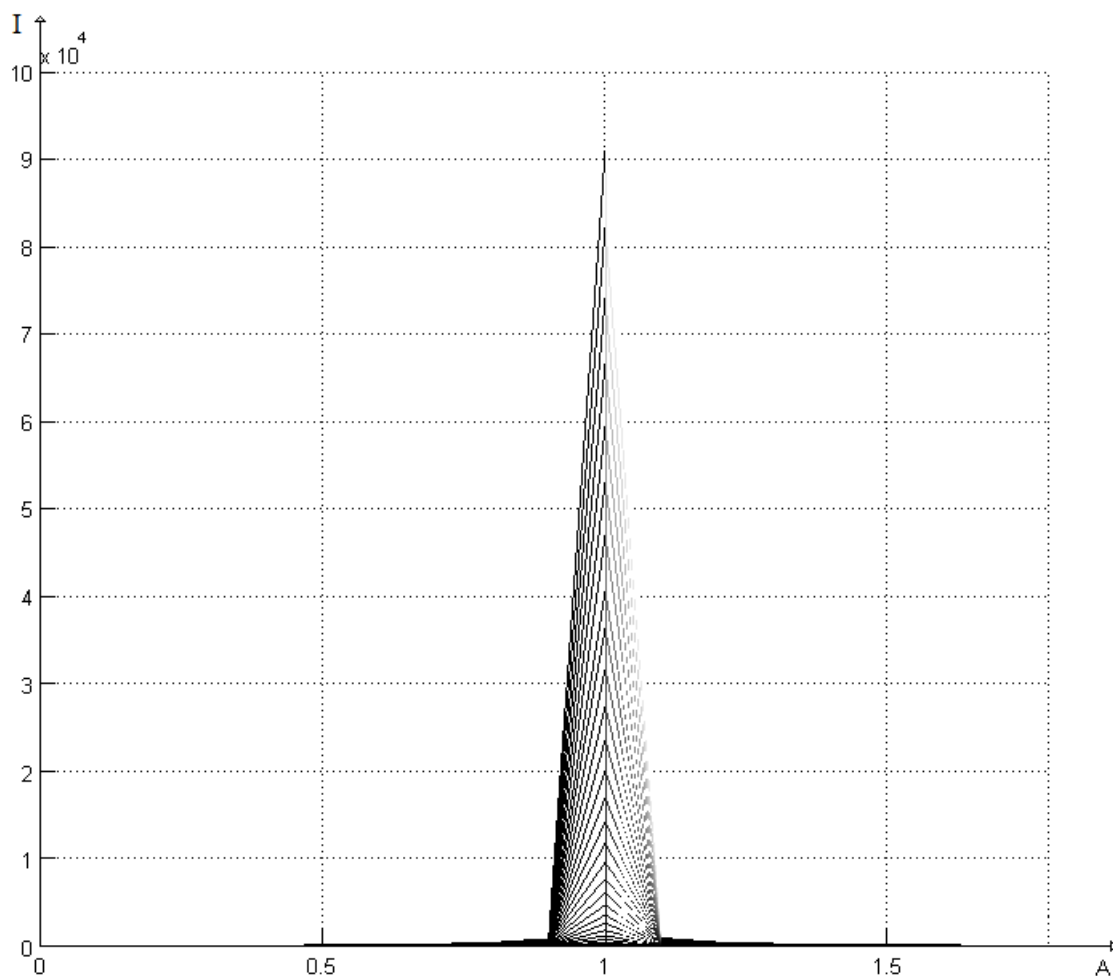
$$Q_1 = A\omega m(1 - k_{33}^2) \beta \operatorname{sh} \gamma \delta,$$

$$Q_2 = m(1 - k_{33}^2) 2\omega \beta \operatorname{sh} \gamma.$$

В системе MatLab была написана программа, реализующая функцию (1) с учетом выражений (2),(3),(4) и коэффициентов (5),(6). Была реализована возможность нахождения максимума функции по различным параметрам.

Соответствие расширенной модели по отношению к базовой [1] подтверждается найденной зависимостью выходного тока от частоты возбуждаемых колебаний при задании равных площадей и толщин для первой и второй пьезопластин. График зависимости имеет характерные острые пики, соответствующие значениям, близким к собственным частотам свободных колебаний пластины без внутреннего трения.

Далее были найдены зависимости величины выходного тока от параметров A и δ (соотношение (2)). Построение производилось следующим образом: значение A_1 фиксировалось ($A_1 = 1.2 \cdot 10^{-4}$), а значение A_2 варьировалось в промежутке $[0, 3]$. Аналогично поступали с δ_1 и δ_2 . Были выявлены характерные особенности найденной зависимости. Величина выходного тока достигает своего пика при совпадении значений площадей пластин (рисунок).



Зависимость выходного тока от площади и толщины второй пьезопластины при фиксированных значениях параметров первой пластины

Для толщин наблюдается монотонное возрастание величины выходного тока с увеличением толщины второй пьезопластины.

В ходе данной работы были найдены зависимости значения выходного тока от величины присоединенной массы. Заметим, что варьирование массы производилось за счет изменения плотности материала при сохранении ее объема и формы. Полученная зависимость представляет собой монотонное возрастание величины тока с увеличением массы.

Последней из полученных зависимостей была зависимость величины выходного тока, считываемого со второй пьезоэлектрической пластины, от линейных размеров устройства. Для этого был введен размерный множитель λ , модифицирующий формулу (1) следующим образом: толщины пластин домножались на λ , площади – на λ^2 , объемные величины – на λ^3 . Величина выходного тока монотонно возрастает с увеличением параметра λ . После значения $\lambda = 10$ зависимость близка к линейной.

БИБЛИОГРАФИЧЕСКИЙ СПИСОК

1. *Нагар Ю. Н., Ольшанский В. Ю., Панкратов В. М., Серебряков А. В.* Об одной модели пьезогироскопа // Мехатроника, автоматизация, управление. 2010. № 2.
2. *Афонин С. М.* Параметрическая структурная схема пьезопреобразователя // Известия РАН. Механика твердого тела. 2002.
3. *Нагар Ю. Н., Ольшанский В. Ю., Панкратов В. М.* Динамика пьезогироскопа при работе в импульсном режиме // Мехатроника, автоматизация, управление. 2011. № 3. С. 63–66.
4. *Распопов В. Я.* Микромеханические приборы : учебное пособие // М. : Машиностроение. 2007. 400 с.

УДК 629.78

Я. Г. Сапунков

ОПТИМАЛЬНОЕ УПРАВЛЕНИЕ ДВИЖЕНИЕМ КОСМИЧЕСКОГО АППАРАТА С СОЛНЕЧНЫМ ПАРУСОМ

С помощью принципа максимума Понтрягина решена задача оптимального управления встречей за минимальный промежуток времени двух космических аппаратов (КА), один из которых неуправляемый и движется только под действием силы притяжения к Солнцу, второй аппарат управляется с помощью солнечного паруса. Приведены результаты численного решения задачи.

Постановка задачи. KS-переменные $\mathbf{u} = (u_0, u_1, u_2, u_3)$, $\mathbf{s} = (s_0, s_1, s_2, s_3)$ [1] связаны с векторами положения центра масс КА и его скорости \mathbf{r} и \mathbf{v} соотношениями (1.2) из [2]. Переменная h – полная энергия единицы массы КА, M – масса притягивающего центра, γ – гравитационная постоянная, τ – независимая переменная, связанная с временем t уравнением $dt/d\tau = u^2$.

Тяга солнечного паруса, отнесенная к единице массы КА, определяется по формуле, в которой \mathbf{n} – единичный вектор нормали к плоскости паруса, обращенной от Солнца, ϑ – угол между векторами \mathbf{r} и \mathbf{n} , d – коэффициент, характеризующий площадь паруса:

$$\mathbf{p} = d \frac{\cos^2 \vartheta}{r^2} \mathbf{n} = d (\mathbf{u}^2)^{-4} (P^T(\mathbf{u}) \mathbf{u}, \mathbf{n})^2 \mathbf{n}.$$

Если через R обозначить характерный масштаб длины, например радиус орбиты Земли, на которой находится управляемый аппарат в начальный момент времени, то связь между размерными и